

Электрический привод линейного перемещения с серводвигателем переменного тока

- Направляющие высокой жесткости и точности
- Высокая точность позиционирования обеспечивается серводвигателем переменного тока и винтовым механизмом подачи
- Линейные направляющие и направляющие скольжения, три типа ходовых винтов
- Возможность монтажа в горизонтальном и вертикальном положении (LJ1H), исполнение для вертикального монтажа включает встроенный тормоз двигателя
- Контроллер со встроенным драйвером и обучающим пультом
- Все модели могут снабжаться пылезащитными уплотнениями
- Пять вариантов ввода кабеля

### Технические характеристики

Серия		LJ1H	LJ1S
Диапазон рабочих температур (°C)		5~40	
Макс. сила нагрузки (Н)	Гориз.	Шариковый винт 300	—
		Винт скольжения 200	
Максимальная скорость (мм/с)	Гориз.	Шариковый винт 600	—
		Винт скольжения 1000	500
	Вертик. <sup>1)</sup>	Шариковый винт 100	—
Точность позиционирования (мм)	Шариковый винт	± 0.02 ~ 0.05	—
		Винт скольжения	± 0.1
Мощность (Вт)		50, 100, 200	
Тип направляющей		Направляющая прямого действия высокой жесткости	Направляющая скольжения

<sup>1)</sup> Приводы оснащены тормозом  
Более подробную информацию можно получить по запросу



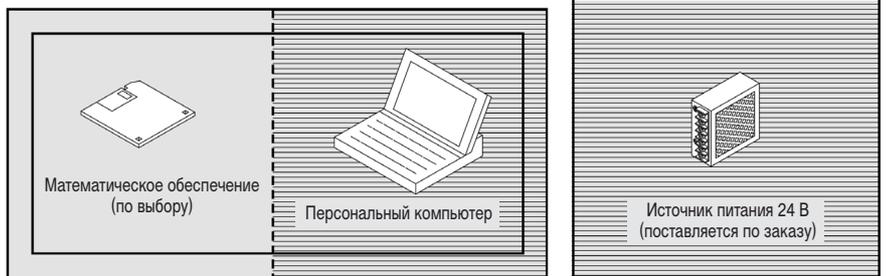
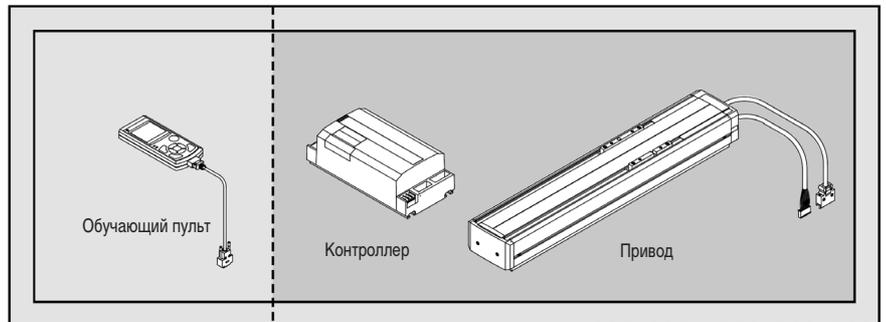
**Контроллер  
серия LC1**

**Обучающий пульт  
серия LC1**

### Компоненты

**Базовая конфигурация 1 может работать в составе:**  
привод, контроллер, пульт обучения и источник питания 24 В постоянного тока.

**Базовая конфигурация 2 может работать в составе:**  
привод, контроллер, математическое обеспечение для программирования контроллера от персонального компьютера и источник питания 24 В постоянного тока. Привод может также работать под внешним управлением программируемого логического контроллера или персонального компьютера.



# Линейный электрический привод LJ1

## Номер для заказа

**LJ1 H 10 1 1 N B - 100 - F 2**

**Тип направляющей**

H	Прямого действия, высокой жесткости
S	Скольжения

**Серия**

10	Серия 10
20	Серия 20
30	Серия 30

**Мощность на валу двигателя**

1	50 (Вт)
2	100 (Вт)
3	200 (Вт)

**Напряжение источника питания**

1	100/110 В АС, 50 Гц
2	200/220 В АС, 50 Гц

**Тип ходового винта \***

P	Неподвижный шариковый
N	Вращающийся шариковый
S	Скольжения

**Шаг \* ходового винта, мм**

F	5
H	8
A	10
B	12
C	20
D	25
E	40

**Направление ввода кабеля**

F	Осевой
R	Правый
L	Левый
T	Верхний
B	Нижний

**Тормоз\*\***

	Нет
K	Есть

**Длина кабеля, мм**

2	2000
3	3000
4	4000
5	5000

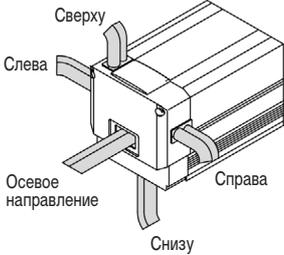
**Длина хода, \* мм**

100	700
200	800
300	900
400	1000
500	1200
600	1500

\*\* Приводы, выполненные с тормозом, предназначены для вертикального монтажа

\* см. табл. Комбинации длины хода и шага винта подачи

\* см. табл. Комбинации длины хода и шага винта подачи



### Комбинации длины хода и шага винта подачи

Модель	Длина хода (мм)												
	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500	

#### LJ1H10

LJ1H102PB-0000													
LJ1H102NB-0000													
LJ1H102SC-0000													
LJ1H102PH-0000K													
LJ1H102NH-0000K													
LJ1H102PB-0000K													
LJ1H102NB-0000K													

#### LJ1H20

LJ1H202PA-0000													
LJ1H202NA-0000													
LJ1H202PC-0000													
LJ1H202NC-0000													
LJ1H202SC-0000													
LJ1H202PF-0000K													
LJ1H202NF-0000K													
LJ1H202PA-0000K													
LJ1H202NA-0000K													

#### LJ1H30

LJ1H303PD-0000													
LJ1H303ND-0000													
LJ1H303SE-0000													
LJ1H303PA-0000K													
LJ1H303NA-0000K													

#### LJ1S

LJ1S10SC-0000													
LJ1S20SC-0000													
LJ1S30SC-0000													

0000 - длина хода,

Сочетания, не входящие в приведенную таблицу, не могут быть выполнены.